

Επιαναμητικές Μέθοδοι

Οι επιαναμητικές μέθοδοι συνίστανται στην κατασκευή ακολουθίας  $\{x_n\}$  τώστε  $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x$  τη λύση του συστήματος  $Ax = b$ .

Κλασικές επιαναμητικές μέθοδοι

Για τη λύση του συστήματος  $Ax = b$ , διαχωρίζουμε τον  $A$  ως  $A = M - N$ , τώστε  $M$  να 'ναι αντιστρέψιμος και να αντιστρέφεται με κόστος κατά την μέθοδο μικρότερου του  $A$ .

$$Ax = b \Leftrightarrow (M - N)x = b \Leftrightarrow Nx = Nx + b \Leftrightarrow x = M^{-1} \cdot Nx + b \cdot M^{-1} = Tx + c, \text{ Τότε}$$

$$Mx^{(k+1)} = Nx^{(k)} + b, \quad k=0, 1, 2, \dots, \quad x^{(0)} \in \mathbb{R}^n.$$

Τότε ο  $x^{(k)}$  τώστε

$$x^{(k+1)} = M^{-1} \cdot Nx^{(k)} + M^{-1} \cdot b, \quad k=0, 1, 2, \dots, \quad x^{(0)} \in \mathbb{R}^n.$$

Αν η ακολουθία  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$  συγκλίνει, θα συγκλίνει στη λύση του συστήματος.

$$x = Tx + c \quad \left\{ \begin{array}{l} (-) \\ \Rightarrow \end{array} \right. \quad e^{(k+1)} = x^{(k+1)} - x = T(x^{(k)} - x) = T e^{(k)} \text{ εργαζομνά:}$$

$$x^{(k+1)} = T \cdot x^{(k)} + c$$

$$e^{(k)} = T^k e^{(0)}, \quad e^{(0)} \in \mathbb{R}^n.$$

Για να συγκλίνει πρέπει  $\lim_{k \rightarrow \infty} e^{(k)} = \lim_{k \rightarrow \infty} T^k \cdot e^{(0)} = 0, \forall e^{(0)} \in \mathbb{R}^n$ .

Λήμμα: Η ακολουθία των δυνάμεων του  $T$ ,  $\{T^k\}_{k=1}^{\infty}$  συγκλίνει στον μηδενικό πίνακα αν-ν  $\rho(T) < 1$ .

Απόδειξη

Αν  $\lim_{k \rightarrow \infty} T^k = 0$  τότε για κάποια  $\epsilon > 0$  θα υπάρχει  $k_0$  τώστε  $\|T^k\| < \epsilon$   
 $\forall k \geq k_0$ , τότε  $\rho(T^k) \leq \|T^k\| < \epsilon \Rightarrow (\rho(T))^k = \rho(T^k) < \epsilon \Leftrightarrow \rho(T) < 1$ .

Αντίστροφο: Αν  $\rho(T) < 1$ , τότε για κάθε  $\epsilon > 0$   $\exists$  φυσική  $\epsilon$  τώστε  $\|T\| \leq \rho(T) + \epsilon$ , επιλέξουμε  $\epsilon < 1 - \rho(T)$ , τότε  $\|T\| \leq \rho(T) + \epsilon < 1$ .

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \|T^k\| = \lim_{k \rightarrow \infty} \|T\|^k = 0 \Leftrightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} T^k = 0.$$

Θεώρημα: Ικανή κ' αναγκαία συνθήκη για τη σύγκλιση της ακολουθίας  $\{x^{(k)}\}_{k=0}^{\infty}$  στην λύση του συστήματος  $Ax=b$  είναι η  $\rho(T) < 1$ , όπου  $T=U^{-1}L$  ο επαναληπτικός τελεστής.

Απόδειξη

$$e^{(k)} = T^k \cdot e^{(0)} + e^{(0)} \in \mathbb{R}^n.$$

Αν  $e^{(0)} = e^j$  όπου  $e^j$  η  $j$  στην του μοναδιαίου τελεστή, τότε ως  $e^{(k)}$  θα έχουμε την  $j$  στην του  $T^k$ , η ακολουθία τότε θα συγκλίνει αν η  $j$  στην του  $T^k$  είναι το μηδενικό διάνυσμα αυτό  $\forall j=1(1)n$ , που σημαίνει  $\lim_{k \rightarrow \infty} T^k = 0$ .

Πρόταση: Αν για κάποια φυσική νόρμα  $\|\cdot\|$  ισχύει  $\|T\| < 1$ , τότε η επαναληπτική μέθοδος συγκλίνει.  $\rho(T) < \|T\| < 1 \Rightarrow$  συγκλίνει.

Πρόταση: Αν για κάποια φυσική νόρμα  $\|\cdot\|$  υπάρχει  $k$  τέω  $\|T^k\| < 1$ , τότε η επαναλ. μέθοδος συγκλίνει.  $(\rho(T))^k = \rho(T^k) \leq \|T^k\| < 1 \Rightarrow \rho(T) < 1$ .

Ορίζουμε μέση ταχύτητα σύγκλισης για κ επαναλήψεις, των ποσοτήτων:

$$R(T^k) = -\log(\|T^k\|)^{1/k} = -\frac{\log\|T^k\|}{k}.$$

Ασυμπτωτική ταχύτητα σύγκλισης =  $R_{\infty}(T) = \lim_{k \rightarrow \infty} R(T^k) = -\log(\rho(T))$ .

Μέθοδος Jacobi

Θεωρούμε το διαχωριστικό  $A=D-L-U$ ,  $D$  το διαγώνιο μέρος του  $A$ ,  $a_{ii} \neq 0$ ,  $i=1(1)n$ , τότε για  $M=D$  κ'  $N=L+U$  έχουμε την επαναλ. μέθοδο Jacobi.

$$Dx^{(k+1)} = (L+U)x^{(k)} + b, \quad k=0,1,2,\dots, \quad x^{(0)} \in \mathbb{R}^n.$$

$$\eta \quad x^{(k+1)} = D^{-1}(L+U)x^{(k)} + D^{-1}b, \quad k=0,1,2,\dots, \quad x^{(0)} \in \mathbb{R}^n, \quad T_J = D^{-1}(L+U).$$

$$x_i^{(k+1)} = [b_i - \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n a_{ij} x_j^{(k)}] / a_{ii}, \quad i=1(1)n.$$

Μέθοδος Gauss-Seidel

$$A=D-L-U, \quad M=D-L, \quad N=U, \quad a_{ii} \neq 0, \quad i=1(1)n$$

$$(D-L)x^{(k+1)} = Ux^{(k)} + b, \quad k=0,1,2,\dots, \quad x^{(0)} \in \mathbb{R}^n.$$

$$\eta \quad x^{(k+1)} = (D-L)^{-1}Ux^{(k)} + (D-L)^{-1}b, \quad k=0,1,2,\dots, \quad x^{(0)} \in \mathbb{R}^n, \quad T_{GS} = (D-L)^{-1}U$$

$$x_i^{(k+1)} = \left[ b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k+1)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)} \right] / a_{ii}, \quad i=1(\Delta)n.$$

### Τεχνική Τραπέζης (Extrapolation)

Για το γραμμικό σύστημα  $Ax=b$ , θεωρούμε  $A=M-N$  και κατασκευάζουμε την επαναληπτική μέθοδο  $Mx^{(k+1)} = Nx^{(k)} + b$ ,  $k=0,1,2,\dots$ ,  $x^{(0)} \in \mathbb{R}^n$ .

Έστω  $Mw = \frac{1}{w} \cdot M$ ,  $w \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$  και τον διαχωρίζω  $A = Mw - Nw \Leftrightarrow Nw = Mw - A = \frac{1}{w} \cdot M - (M-N) = \frac{1-w}{w} M + N$ .

Θεωρώ την επαναλ. μέθοδο  $Mw x^{(k+1)} = Nw x^{(k)} + b$  με επαν. πίνακα  $T_w = Mw^{-1} Nw$ .

$$T_w = Mw^{-1} Nw = w \cdot M^{-1} \left[ \frac{1-w}{w} M + N \right] = (1-w)I + wM^{-1}N = (1-w)I + wT.$$

Αν η ιδιοτιμή του  $T$ , τότε  $\mu = 1-w + w\lambda$ .

### Πρόβλημα βελτιστοποίησης

$$\min_{w \in \mathbb{C} \setminus \{0\}} \max_{1 \leq i \leq n} |1-w+w\lambda_i|$$

Έστω ότι οι ιδιοτιμές του επαν.  $T$  είναι πραγματικές (εφόσον  $w \in \mathbb{R}$ )

$$\lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \dots \leq \lambda_n \text{ και έστω } w > 0.$$

Τότε οι ιδιοτιμές του  $T_w$  θα είναι  $1-w+w\lambda_i = 1-w(1-\lambda_i)$ ,  $i=1(\Delta)n$ , με διατάξη  $1-w(1-\lambda_1) \leq 1-w(1-\lambda_2) \leq \dots \leq 1-w(1-\lambda_n)$ .

$$\text{Συνθήκη σύγκλισης: } -1 < 1-w(1-\lambda_1) \leq 1-w(1-\lambda_n) < 1 \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_n < 1 \\ w \in (0, \frac{2}{1-\lambda_1}) \end{cases}$$

$$-1 < 1-w(1-\lambda_1) \Leftrightarrow -2 < -w(1-\lambda_1) \Leftrightarrow w < \frac{2}{1-\lambda_1}.$$

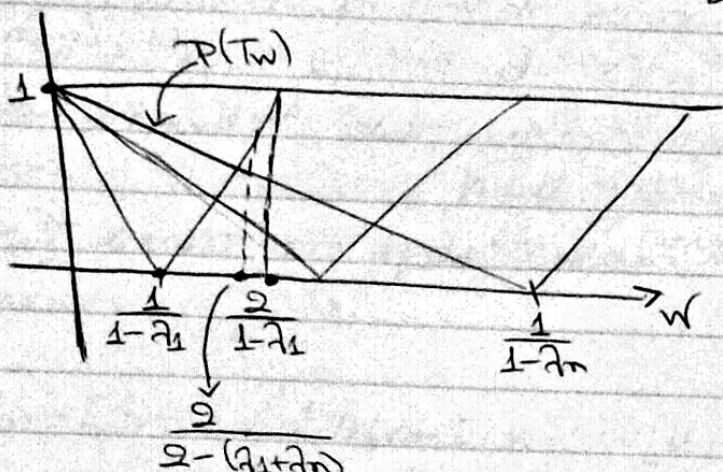
Θεωρούμε τη συνάρτηση  $\text{sign}(x) = \begin{cases} 1 & \text{αν } x > 0 \\ 0 & \text{αν } x = 0 \\ -1 & \text{αν } x < 0 \end{cases}$

$$\text{sign}(|1-w(1-\lambda_1)| - |1-w(1-\lambda_n)|) = \text{sign}((1-w(1-\lambda_1))^2 - (1-w(1-\lambda_n))^2) = \text{sign}[w(\lambda_1 - \lambda_n) [2 - w(2 - (\lambda_1 + \lambda_n))] = \text{sign}[w(2 - (\lambda_1 + \lambda_n)) - 2]$$

$$P(T_w) = \begin{cases} |1-w(1-\lambda_n)| = 1-w(1-\lambda_n) \downarrow \text{αν } w \in (0, \frac{2}{2-(\lambda_1+\lambda_n)}] \\ |1-w(1-\lambda_1)| = w(1-\lambda_1) - 1 \uparrow \text{αν } w \in [\frac{2}{2-(\lambda_1+\lambda_n)}, \frac{2}{1-\lambda_1}) \end{cases} \Rightarrow w_3 = \frac{2}{2-(\lambda_1+\lambda_n)}$$

$$P(Tw_P) = 1 - \frac{2}{2-(\lambda_1+\lambda_2)} (1-\lambda_1) = \frac{2 - (\lambda_1+\lambda_2) - 2 + 2\lambda_1}{2 - (\lambda_1+\lambda_2)} = \frac{\lambda_1 - \lambda_2}{2 - (\lambda_1+\lambda_2)}$$

$$P(Tw_B) = \frac{2}{2-(\lambda_1+\lambda_2)} \cdot (1-\lambda_2) - 1 = \frac{2 - 2\lambda_2 - 2 + \lambda_1 + \lambda_2}{2 - (\lambda_1+\lambda_2)} = \frac{\lambda_1 - \lambda_2}{2 - (\lambda_1+\lambda_2)}$$



$$w < 0 \Rightarrow \begin{cases} \lambda_1 > 1 \\ w \in \left(\frac{2}{1-\lambda_1}, 0\right) \end{cases}$$

$$w_B = \frac{2}{2-(\lambda_1+\lambda_2)}, P(Tw) = \frac{\lambda_1 - \lambda_2}{\lambda_1 + \lambda_2 - 2}$$

Agk.  $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -2 \\ 0 & -2 & -2 \end{bmatrix}$   $T_I = D^{-1}(L+U) = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1/2 & \\ & & -1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \end{bmatrix}$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1/2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \quad \det(T_I - \lambda I) = \begin{vmatrix} -\lambda & 1 & 0 \\ 1/2 & -\lambda & 1 \\ 0 & -1 & -\lambda \end{vmatrix} = -\lambda^3 - \lambda + \frac{1}{2}\lambda =$$

$$= -\lambda \left(\lambda^2 + \frac{1}{2}\right) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 = 0 \\ \lambda_2 = \frac{\sqrt{2}}{2}i \\ \lambda_3 = -\frac{\sqrt{2}}{2}i \end{cases} \Rightarrow P(I_j) = \frac{\sqrt{2}}{2} < 1 \text{ ergitiver!}$$

$$T_{GS} = (D-L)^{-1}U = \begin{bmatrix} 1 & & \\ 1/2 & 1/2 & \\ -1/2 & -1/2 & -1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} =$$

$$\left\{ \begin{bmatrix} 1 & & \\ -1 & 2 & \\ 0 & -2 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1/2 & 1 \\ 0 & -1/2 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1/2 & -1/2 \\ 0 & 1/2 & -1/2 \\ 0 & 0 & -1/2 \end{bmatrix} = (D-L)^{-1}U$$

$$\det(T_{GS} - \lambda I) = \begin{vmatrix} -\lambda & 1 & 0 \\ 0 & 1/2 - \lambda & 1 \\ 0 & -1/2 & -1 - \lambda \end{vmatrix} =$$

$$= -n \cdot \left[ \left( n - \frac{1}{2} \right) (n+1) + \frac{1}{2} \right] = n \left( n^2 + \frac{1}{2}n \right) = n^2 \left( n + \frac{1}{2} \right) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} n_1 = -1/2 \\ n_2 = 0 \\ n_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow p(T_{GS}) = \frac{1}{2} < 1.$$

Περιοχή σύγκλισης της ταρκαβατόγυμνης Gauss-Seidel.

$$w \in \left( 0, \frac{2}{1-n_1} \right) = \left( 0, \frac{4}{5} \right)$$

$$w_b = \frac{2}{2 - (n_1 + n_n)} = \frac{2}{2 - (-1/2 + 0)} = \frac{4}{5}.$$

$$p(T_{w_b}) = \frac{2n - n_1}{2 - (n_1 + n_n)} = \frac{0 - (-1/2)}{2 - (-1/2 + 0)} = \frac{1}{5}.$$